

ТЕРМОМЕТР МНОГОКАНАЛЬНЫЙ

ТМ 5122Р

Руководство по эксплуатации

НКГЖ.405546.001-04.03РЭ



СОДЕРЖАНИЕ

1. Введение.	3
2. Описание и работа	3
2.1. Назначение изделия	3
2.2. Технические характеристики	5
2.3. Устройство и работа	9
2.4. Сообщения об ошибках.	15
2.5. Маркировка и пломбирование	15
2.6. Упаковка	15
3. Использование изделия по назначению.	16
3.1. Подготовка изделия к использованию	16
3.2. Использование изделия	17
4. Методика поверки	18
5. Техническое обслуживание.	31
6. Хранение	32
7. Транспортирование	32
ПРИЛОЖЕНИЯ: А. Схема электрическая соединений ТМ 5122Р	33
Б. Схема подключения ТМ 5122Р к ЭВМ.	34

1. ВВЕДЕНИЕ

1.1. Руководство по эксплуатации содержит сведения о конструкции, принципе действия, характеристиках термометра многоканального ТМ 5122Р (далее – ТМ) и указания, необходимые для правильной и безопасной эксплуатации термометра.

2. ОПИСАНИЕ И РАБОТА

2.1. Назначение изделия

2.1.1. ТМ предназначен для измерения и контроля температуры и других неэлектрических величин, преобразованных в электрические сигналы силы и напряжения постоянного тока.

ТМ используется в составе систем управления технологическими процессами в промышленности.

2.1.2. ТМ является многофункциональным микропроцессорным прибором и предназначен для функционирования как в автономном режиме, так и под управлением компьютерной программы через последовательный интерфейс.

Измерительные каналы ТМ предназначены для конфигурации с унифицированными входными электрическими сигналами в виде постоянного тока 0...5, 0...20 или 4...20 мА, с термопреобразователями сопротивления (ТС) и преобразователями термоэлектрическими (ТП), а также для измерения напряжения постоянного тока до 100 мВ.

Зависимость измеряемой величины от входного сигнала ТМ может быть линейная, с функцией усреднения (демпфирования), а для входного унифицированного сигнала также и с функцией извлечения квадратного корня.

ТМ осуществляет функцию сигнализации и автоматического регулирования контролируемых параметров.

Процедура изменения уставок защищена от несанкционированного доступа.

2.1.3. ТМ имеет четыре измерительных канала и восемь каналов управления электрическими цепями (6 реле и 2 выхода управления оптосимисторами).

ТМ имеет сигнализацию достижения заданных уставок.

Количество уставок в каждом канале – 2.

Исполнительные реле каналов сигнализации обеспечивают коммутацию:

- переменного тока сетевой частоты:
 - при напряжении 250 В до 5 А на активную нагрузку,
 - при напряжении 250 В до 2 А на индуктивную нагрузку ($\cos \varphi \geq 0,4$);

- постоянного тока:
 - при напряжении 250 В до 0,1 А на активную и индуктивную нагрузки,
 - при напряжении 30 В до 2 А на активную и индуктивную нагрузки.

***Примечание.** При индуктивной нагрузке рекомендуется установка искрогасящих цепочек на клеммы прибора или на саму индуктивную нагрузку. Искрогасящая цепочка должна состоять из последовательно соединенных резистора 50...100 Ом, 0,5 Вт и конденсатора 10...100 нФ на напряжение не менее 630 В.*

ТМ является щитовым - по конструктивному исполнению.

2.1.3.1. Выходы управления оптосимисторами имеют следующие параметры:

- напряжение холостого хода 8 ± 1 В;
- ток короткого замыкания 25 ± 2 мА.

Выходы управления оптосимисторами не имеют гальванической развязки между собой.

2.1.3.2. ТМ имеет два канала регулирования по пропорционально-интегрально-дифференциальному закону (ПИД-регулирование), с возможностью привязки к любым измерительным каналам и выводом управляющего воздействия на любые реле.

2.1.4. В соответствии с ГОСТ 14254-96 степень защиты от попадания внутрь ТМ твердых тел, пыли и воды:

- передней панели IP54;
- корпуса IP20.

2.1.5. В соответствии с ГОСТ 25804.1-83 ТМ:

- по характеру применения относится к категории Б – аппаратура непрерывного применения;
- по числу уровней качества функционирования относится к виду I – номинальный уровень и отказ.

2.1.6. По устойчивости к климатическим воздействиям при эксплуатации ТМ соответствует группе исполнения С4 по ГОСТ 12997-84 при температуре окружающей среды от минус 30 до плюс 50 °С.

По устойчивости к механическим воздействиям при эксплуатации ТМ относится к группе исполнения М6 согласно ГОСТ 17516.1-90.

ТМ относится к I категории сейсмостойкости по НП-031-01 и к группе исполнения 3 по РД 25818-87.

ТМ является стойким, прочным и устойчивым к воздействию землетрясения с уровнем сейсмичности 8 баллов по шкале MSK-64 на уровне установки над нулевой отметкой до 40 м в соответствии с ГОСТ 25804.3-80.

По устойчивости к электромагнитным помехам ТМ согласно ГОСТ Р 50746-2000 соответствует:

- группе исполнения III и критерию качества функционирования А;
- группе исполнения IV и критерию качества функционирования А для всех видов помех, кроме наносекундных импульсных помех в цепях ввода-вывода;
- группе исполнения IV и критерию качества функционирования В для наносекундных импульсных помех.

2.2. Технические характеристики

2.2.1. Диапазоны измерений, входные параметры и пределы допускаемых основных приведенных погрешностей измеряемых величин относительно НСХ с учетом конфигураций измерительных каналов ТМ приведены в таблицах 2.1 и 2.2.

Основная приведенная погрешность по компьютерному каналу не превышает основную приведенную погрешность измеряемых величин.

2.2.2. Время установления рабочего режима не более 30 мин.

2.2.3. Предел допускаемой дополнительной погрешности ТМ, вызванной изменением температуры окружающего воздуха от нормальной (20 ± 5) °С до любой температуры в пределах от минус 30 до плюс 50 °С на каждые 10 °С изменения температуры, не превышает 0,5 предела допускаемой основной погрешности.

2.2.4. Предел допускаемой дополнительной погрешности ТМ для конфигурации с ТП, вызванной изменением температуры их свободных концов в диапазоне от минус 30 до плюс 50 °С, не превышает предела допускаемой основной погрешности.

2.2.5. Предел допускаемой дополнительной погрешности ТМ, вызванной воздействием повышенной влажности до 95 % при 35 °С, не превышает 0,5 предела допускаемой основной погрешности.

2.2.6. Предел допускаемой дополнительной погрешности, вызванной изменением напряжения питания от номинального (220 В) в пределах (154...242) В, не превышает 0,5 предела допускаемой основной погрешности.

Таблица 2.1

Тип первичного преобразо- вателя	W_{100}	Диапазон измерений, °C	Входные параметры				Пределы допускаемой основной приведенной погрешности относительно НСХ, %					
			по НСХ		входное сопротив- ление, кОм	максималь- ный ток через изме- ряемое сопротив- ление, мА						
			сопротивле- ние, Ом	т.э.д.с., мВ								
50М	1,4280	-50...+200	39,23...92,78	-	-	0,4	±(0,25+*)					
100М			78,45...185,55									
50М	1,4260		39,35...92,62									
100М			78,69...185,23									
50П	1,3910		40,00...88,53									
100П			80,00...177,05									
Pt100	1,3850		80,31...175,86									
50П	1,3910		-50...+600					40,00...158,59				
100П								80,00...317,17				
Pt100	1,3850							80,31...313,71				
ТЖК (J)	-							-50...+1100	-2,431...63,792	не менее 100	-	±(0,5+*)
ТХК (L)								-50...+600	-3,005...49,108			
ТХА (K)		-50...+1300		-1,889...52,410								
ТПП (S)		0...+1700	0...17,947									
ТВР(А-1)		0...+2500	0...33,640									

Таблица 2.2

Измеряемая величина	Диапазон измерений	Входные параметры		Пределы допускаемой основной приведенной погрешности, %
		сопротивление, МОм, не менее	напряжение, мВ, не более	
Напряжение, мВ	0...100	0,1	-	±(0,2+*)
	0...75			
Ток, мА	0...20	-	110	
	4...20			
	0...5			

2.2.7. Предел допускаемой дополнительной погрешности ТМ, вызванной воздействием постоянных магнитных полей и (или) переменных полей сетевой частоты напряженностью до 300 А/м, не превышает 0,5 предела допускаемой основной погрешности.

2.2.8. Предел допускаемой дополнительной погрешности ТМ во время воздействия вибрации не превышает предела допускаемой основной погрешности.

2.2.9. Область задания уставок соответствует диапазону измерений.

2.2.10. Зона возврата по срабатыванию уставок программируется в пределах от 0 до 100 % от диапазона измерений.

* Одна единица последнего разряда, выраженная в процентах от диапазона измерений.

2.2.11. Предел допускаемой основной погрешности срабатывания сигнализации не превышает последнего индицируемого разряда измеренного значения.

2.2.12. Питание ТМ осуществляется от сети переменного тока с частотой (50 ± 1) Гц и напряжением (220^{+22}_{-66}) В.

2.2.13. Выходные характеристики встроенного источника напряжения для питания измерительного преобразователя:

- напряжение холостого хода $(24 \pm 0,48)$ В;
- напряжение при токе нагрузки 22 мА не менее 18 В;
- ток короткого замыкания не более 50 мА.

2.2.14. Мощность, потребляемая ТМ от сети переменного тока при номинальном напряжении, не превышает 12 В·А.

2.2.15. Изоляция электрических цепей питания и электрических цепей сигнализации относительно корпуса в зависимости от условий испытаний выдерживает в течение 1 мин действие испытательного напряжения практически синусоидальной формы частотой от 45 до 65 Гц:

- 1500 В при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 900 В при относительной влажности (90 ± 3) % и температуре окружающего воздуха (25 ± 3) °С.

2.2.16. Изоляция входных и интерфейсных электрических цепей относительно корпуса и между собой в зависимости от условий испытаний выдерживает в течение 1 мин действие испытательного напряжения практически синусоидальной формы частотой от 45 до 65 Гц:

- 500 В при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 до 80 %;
- 300 В при относительной влажности (90 ± 3) % и температуре окружающего воздуха (25 ± 3) °С.

2.2.17. Электрическое сопротивление изоляции токоведущих цепей ТМ относительно его корпуса и между собой не менее:

- 20 МОм при температуре окружающего воздуха (20 ± 5) °С и относительной влажности от 30 % до 80 %;
- 5 МОм при температуре окружающего воздуха (50 ± 3) °С и относительной влажности от 30 % до 80 %;
- 1 МОм при относительной влажности (95 ± 3) % и температуре окружающего воздуха (35 ± 3) °С.

2.2.18. Габаритные размеры, мм, не более:

- передняя панель 96 x 96;
- монтажная глубина 180;
- вырез в щите 88 x 88.

2.2.19. Масса не более 1,5 кг.

2.2.20. ТМ устойчив и прочен к воздействию температуры окружающего воздуха от минус 30 до плюс 50 °С или от минус 50 до плюс 50 °С соответственно.

2.2.21. ТМ устойчив и прочен к воздействию влажности до 95 и 98 % при температуре окружающего воздуха плюс 35 °С соответственно.

2.2.22. ТМ устойчив и прочен к воздействию синусоидальной вибрации в диапазоне частот от 1 до 100 Гц при амплитуде виброускорения 20 м/с².

2.2.23. ТМ не имеет конструктивных элементов и узлов с резонансными частотами от 5 до 25 Гц.

2.2.24. ТМ устойчив и прочен к воздействию механических ударов одиночного действия с пиковым ударным ускорением 30 м/с², с предпочтительной длительностью действия ударного ускорения 10 мс (допускаемая длительность – от 2 до 20 мс) и количеством ударов в каждом направлении 20.

2.2.25. ТМ прочен к воздействию ударной тряски с числом ударов в минуту 80, средним квадратическим значением ускорения 98 м/с² и продолжительностью воздействия 1 ч.

2.2.26. ТМ прочен при сейсмических воздействиях, эквивалентных воздействию вибрации с параметрами, указанными в таблице 2.3.

Таблица 2.3

Частота, Гц	1,0	2,0	3,0	4,0	5,0	6,0	8,0	10,0	15,0	20,0	30,0
Ускорение, м/с ²	2,4	6,0	11,6	20,4	19,2	17,2	15,2	12,4	8,0	7,6	5,6

2.2.27. Обеспечение электромагнитной совместимости и помехозащищенности

2.2.27.1. В соответствии с ГОСТ Р 50746-2000 ТМ по устойчивости к электромагнитным помехам соответствует:

- группе исполнения III и критерию качества функционирования А;
- группе исполнения IV и критерию качества функционирования А для всех видов помех, кроме наносекундных импульсных помех в цепях ввода-вывода;
- группе исполнения IV и критерию качества функционирования В для наносекундных импульсных помех.

2.2.27.2. ТМ нормально функционирует и не создает помех в условиях совместной работы с аппаратурой систем элементов, для которых он предназначен, а также с аппаратурой другого назначения, которая может быть использована совместно с данными ТМ в типовой помеховой ситуации.

2.3. Устройство и работа

2.3.1. В состав ТМ входят:

- импульсный блок питания с линейными источниками;
- четыре гальванически развязанных модуля АЦП;
- микропроцессорный блок управления;
- модуль индикации и клавиатуры с панелью управления;
- шесть исполнительных реле;
- два выхода управления оптосимисторами;
- задняя панель с модулями клеммных колодок для внешних соединений;
- модуль интерфейса.

2.3.1.1. Импульсный блок питания преобразует сетевое напряжение 220 В частотой 50 Гц в постоянные стабилизированные напряжения +5, ± 8, +24 В для питания микропроцессора, интерфейса, четырех модулей АЦП и блока реле. Выключение питания не предусмотрено, так как ТМ предназначены для работы в непрерывном режиме.

2.3.1.2. Модуль АЦП преобразует входной аналоговый сигнал в цифровой код, поступающий в микропроцессорный блок управления.

2.3.1.3. Микропроцессорный блок управления выполняет следующие функции:

- вычисление текущих значений измеряемых величин, опрашивая модули АЦП;
- управление состоянием реле по результатам измерений;
- вывод текущего значения измеряемой величины или значений уставок на индикатор;
- опрос клавиатуры;
- управление модулем интерфейса;
- реализация алгоритма ПИД-регулирования в любых двух каналах;
- контроль величины тренда сигнала в каждом канале.

2.3.1.4. Модуль индикации и клавиатуры совместно с лицевой панелью ТМ выполняет функции пользовательского интерфейса и предназначен для управления работой ТМ и визуализации результатов измерений и параметров конфигурации ТМ. В состав модуля индикации и клавиатуры входят одиночные и знаковые индикаторы для вывода цифровой и символьной информации о состоянии ТМ и кнопок управления ТМ.

2.3.1.5. Модуль интерфейса предназначен для связи с ЭВМ и обеспечивает двусторонний обмен данными с внешними устройствами через комбинированные стандартные интерфейсы RS 232 или RS 485. Схемы подключения ТМ к компьютеру приведены в приложении Б.

2.3.1.6. ТМ имеет по две независимые уставки на каждый измерительный канал, которые могут быть как верхними, так и нижними, и могут быть связаны с любыми исполнительными реле.

Исполнительные реле управляются микропроцессором в соответствии с таблицей связей реле, уставок каналов и пороговых значений трендов, которая может редактироваться пользователем.

2.3.1.7. Алгоритм ПИД-регулирования позволяет поддерживать величину контролируемого параметра с высокой точностью. Например, при поддержании температуры (здесь и далее в качестве контролируемого параметра рассматривается температура) объекта с использованием нагревателя управляющее воздействие на реле рассчитывается по формуле

$$P = K_p \left(\Delta T + \frac{1}{\tau_I} \sum \Delta T \Delta t + \tau_D \frac{\Delta(\Delta T)}{\Delta t} \right) \quad (2.1)$$

где: P – приведенная мощность нагревателя в процентах (сигнал управления мощностью выводится на управляющее реле методом широтно-импульсной модуляции);

ΔT - разность между заданным значением T и значением измеряемой величины;

Δt - время между измерениями;

$\Delta(\Delta T)$ - разность между двумя последовательными значениями ΔT ;

K_p - коэффициент пропорциональности, %/°C;

τ_I - постоянная интегрирования, с;

τ_D - постоянная дифференцирования, с.

2.3.1.8. Алгоритм контроля тренда сигнала следит за усредненным по некоторому интервалу времени градиентом сигнала и сигнализирует о превышении этой величиной заранее установленного порогового значения.

2.3.1.9. Конфигурирование измерительных каналов и управляющих реле производится только с компьютера при помощи программы ТМ 5122.exe (НКГЖ.00023-02). Полное конфигурирование ПИД-регуляторов производится только с компьютера при помощи программы ТМ 5122Reg.exe (НКГЖ.00024-01).

2.3.2. Панель управления ТМ показана на рисунке 2.1, описание панели приводится ниже.

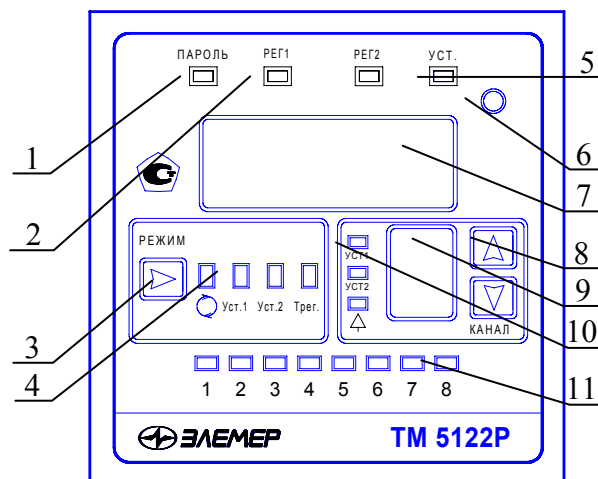




Рисунок 2.1

2.3.2.1. Одиночный индикатор «ПАРОЛЬ» (позиция 1, рисунок 2.1) используется для указания режима ввода пароля.


2.3.2.2. Два одиночных индикатора «РЕГ1» и «РЕГ2» (позиция 2, рисунок 2.1) используются для указания состояние режима ПИД-регулирования в каждом из двух каналов.

2.3.2.3. Клавиша «РЕЖИМ» (позиция 3, рисунок 2.1) используется для выбора режима индикации или редактируемого разряда.

2.3.2.4. Четыре одиночных индикатора режимов «», «УСТ1», «УСТ2», «Трег» (позиция 4, рисунок 2.1) соответственно используются для:

- индикации измеренного значения при автоматическом «» или ручном выборе канала (ручной выбор после нажатия клавиш «^» или «V» (позиция 8, рисунок 2.1), автоматический выбор после нажатия клавиши «>» (позиция 3, рисунок 2.1));
- индикации значения уставки 1 (ручной выбор канала измерения);
- индикации значения уставки 2 (ручной выбор канала измерения);
- индикации значения регулируемой величины (ручной выбор канала регулирования).

2.3.2.5. Одиночный индикатор «УСТ» (позиция 5, рисунок 2.1) указывает на наличие ТМ в режиме редактирования уставок или параметров.

2.3.2.6. Клавиша «» (позиция 6, рисунок 2.1) используется для перехода в режим конфигурации параметров ТМ.

2.3.2.7. Основное табло (позиция 7, рисунок 2.1) используется для вывода измеряемой величины, значения уставки или символьных сообщений о состоянии ТМ (сообщений об ошибках).

2.3.2.8. Клавиши «^» и «V» (позиция 8, рисунок 2.1) используются в режиме редактирования значений для увеличения и уменьшения номера канала или редактируемого разряда.

2.3.2.9. Дополнительное табло (позиция 9, рисунок 2.1) используется для вывода номера канала или мнемонического обозначения параметра.

2.3.2.10. Одиночные индикаторы «УСТ1», «УСТ2» и «↑» (позиция 10, рисунок 2.1) используются соответственно для сигнализации сработавших уставок и превышения тренда.

Внимание! Индикаторы «УСТ1», «УСТ2», «↑» включаются только при срабатывании уставки/превышении тренда и включении хотя бы одного реле, связанного с ними таблицей связей.

2.3.2.11. Шесть одиночных индикаторов «1»-«6» (позиция 11, рисунок 2.1) используются для указания состояния каждого из реле. Засветка индикатора указывает на включение соответствующего реле (замкнуты нормально-разомкнутые контакты).

Два одиночных индикатора «7», «8» используются для указания состояния выхода управления оптосимистором. Засветка индикатора указывает на наличие напряжения на соответствующем выходе.

2.3.3. ТМ имеет возможность редактирования некоторых параметров конфигурации с помощью клавиатуры на его передней панели. Редактирование параметров защищено тремя паролями, «пароль1», «пароль2» и «пароль3», имеющими следующие свойства:

- каждый пароль представляет собой четырехзначное число;
- каждый пароль отвечает за определенную группу параметров;
- пароль изначально устанавливается или изменяется только с помощью специальной программы на внешнем ЭВМ, т.е. пароли не могут быть изменены с пульта прибора.

Выход из режимов редактирования параметров конфигурации выполняется в любой момент нажатием клавиши (позиция 6, рисунок 2.1).

2.3.4. Для ввода пароля необходимо выполнить следующие действия:

- нажать клавишу «○» (позиция 6, рисунок 2.1) и удерживать ее до засветки индикатора «пароль» (позиция 1, рисунок 2.1);
- убедиться в мигании индикатора «пароль» после отпускания клавиши;
- используя клавишу «>» для перехода от старшего разряда индикатора к младшему и клавиши «^» и «V» для изменения величины в разряде, набрать четыре цифры, при этом редактируемый разряд должен мигать;
- нажать клавишу «>» после редактирования младшего разряда для фиксации набранного пароля;
- убедиться, что пароль набран без ошибок, т.е. ТМ не перешел в режим измерений.

2.3.5. Ввод «пароля 1» переводит ТМ в режим редактирования уставок, в котором:


- мигает индикатор «УСТ»;
- засвечен один из трех индикаторов: «УСТ1», «УСТ2», «Трег» (позиция 4, рисунок 2.1);
- редактирование величин уставок с помощью клавиш осуществляется аналогично вводу пароля (см. п. 2.3.4.), после фиксации значения уставки клавиши «^» и «V» используются для перехода к редактированию следующей уставки.


2.3.6. Ввод «пароля 2» вызывает высвечивание на короткое время сообщения « CL » на индикаторе, выключение реле, находящихся в зоне гистерезиса (зоне возврата) и переход ТМ в режим измерений.


2.3.7. Ввод «пароля 3» переводит ТМ в режим редактирования параметров алгоритма ПИД-регулирования (не всех параметров), в котором:


- мигает индикатор «УСТ»;
- мигает индикатор «РЕГ1» или «РЕГ2» в зависимости от выбранного канала ПИД-регулирования;
- выводится на одноразрядный индикатор (позиция 9 рисунок 2.1) мнемоническое обозначение редактируемого параметра;
- выводится на четырехразрядный индикатор (позиция 7 рисунок 2.1) значение этого параметра;
- редактирование параметра с помощью клавиш осуществляется аналогично вводу пароля (см. п. 2.3.4).


2.3.8. Параметры конфигурации алгоритма ПИД-регулирования и их мнемонические обозначения:


«» – регулируемая температура (или иной регулируемый параметр), данный параметр доступен для редактирования при вводе «пароля 1» или «пароля 3».


«» (K_p) – коэффициент пропорциональности, зависящий от объекта регулирования и имеющий размерность (%/°C); параметр автоматически определяется в режиме автонастройки.

«» (τ_I) – постоянная интегрирования, зависящая от объекта регулирования и имеющая размерность (секунды); параметр автоматически определяется в режиме автонастройки; обнуление этого параметра отключает интегральную составляющую закона регулирования.

«» (τ_D) – постоянная дифференцирования, зависящая от объекта регулирования и имеющая размерность (секунды); параметр автоматически определяется в режиме автонастройки; обнуление этого параметра отключает дифференциальную составляющую закона регулирования.

«» – параметр, определяющий порог включения интегральной составляющей ПИД-алгоритма относительно температуры регулирования и имеющий размерность (°C); порог включения интегральной составляющей вычисляется автоматически в процессе регулирования; при значении параметра больше автоматически вычисляемого порога включения интегральной составляющей будет использоваться вычисленное значение, т.е. меньшее из двух чисел; при установке значения этого параметра равным 9999 гарантировано будет использоваться автоматически вычисляемый порог включения интегральной составляющей.

«» – параметр управления включением процесса ПИД-регулирования: значению «0» соответствует состояние «ПИД-регулирование отключено», значению «1» соответствует состояние «ПИД-регулирование включено».

«» – параметр управления автонастройкой параметров ПИД-регулирования: значению «0» соответствует состояние «выключено», значению «1» соответствует состояние «включено».

При работе в режиме автонастройки значение предыдущего параметра игнорируется.

2.3.9. Работа ТМ в режиме автонастройки алгоритма ПИД-регулирования имеет следующие особенности:

- режим автонастройки позволяет автоматически определить коэффициенты K_P , τ_I , τ_D , остальные параметры должны устанавливаться вручную перед включением режима автонастройки (с помощью программы ТМ5122Reg.exe[НКГЖ.00024-01]);
- начальная температура объекта регулирования должна быть равна температуре окружающей среды;
- режим автонастройки прерывается при недостаточно большой (зависит от объекта регулирования) разности температуры регулирования и начальной температуры;
- режим автонастройки прерывается при возникновении ошибки измерений;
- режим автонастройки прерывается при сбое питания;
- при успешном завершении режима автонастройки ТМ переходит в режим ПИД-регулирования.

2.3.10. Состояние ТМ, использующего алгоритм ПИД-регулирования, может быть контролировано с помощью индикаторов «УСТ», «РЕГ1» и «РЕГ2» нижеописанным образом.

При незасвеченном индикаторе «УСТ»:

- постоянная засветка индикаторов «РЕГ1» и/или «РЕГ2» свидетельствует о включении режима ПИД-регулирования в соответствующем канале;
- мигание индикатора «РЕГ1» и/или «РЕГ2» свидетельствует о включении режима автонастройки ПИД-регулирования в соответствующем канале.

При мигании индикатора «УСТ»:

- постоянная засветка индикаторов «РЕГ1» и/или «РЕГ2» свидетельствует о включении режима ПИД-регулирования или режима автонастройки в соответствующем канале;
- мигание индикаторов «РЕГ1» или «РЕГ2» свидетельствует о режиме редактирования параметров ПИД-регулирования соответствующего канала; в этом случае название параметра индицируется на одноразрядном индикаторе (позиция 9, рисунок 2.1).

При запуске режима автонастройки режим ПИД-регулирования должен быть выключен. В этом случае успешное окончание режима автонастройки можно определить по включению режима регулирования.

2.3.10. На задней панели ТМ расположены:

- 4 ряда клеммных колодок К1-К4 для подключения первичных преобразователей;
- 2 клеммные колодки для подключения внешних исполнительных устройств;
- 1 клеммная колодка для подключения сети;
- разъем DB9F интерфейсов RS 232 и RS 485;
- винт защитного заземления.

2.4. Сообщения об ошибках

2.4.1. При возникновении в ТМ каких-либо сбоев или неполадок на основном табло вывешивается сообщение об ошибке. Сообщения об ошибках и способы их устранения приведены в таблице 2.4.

Таблица 2.4

№ п/п	Мнемоническое обозначение	Вероятная причина	Способ устранения	Примечания
	Err 0 Err 1 Err 4	Сбой во внутреннем ЗУ ТМ	Только заводом-изготовителем	Автоматически устанавливаются значения параметров: Номер прибора-0 Скорость обмена 9600 После устранения причин ошибки первоначальные значения параметров восстанавливаются
	Err 2	Неверный сетевой адрес Неверная скорость обмена	Установить корректные значения параметров	
	Err 5	Нет включенных каналов измерения	Включить хотя бы один канал	
	«-OU-»	Сигнал на входе ТМ превышает верхнюю границу диапазона измерений	Проверить правильность подключения первичного преобразователя	
	«-AL-»	Обрыв датчика	Проверить правильность подключения первичного преобразователя	
	«----»	Ошибка формата числа	Уменьшить параметр «количество знаков после запятой».	
	«-ALc»	Ошибка измерения компенсатора	Проверить правильность подключения компенсатора	Ошибка измерения компенсатора при работе с термопарой
	«-AdC»	Неисправность модуля АЦП выбранного канала	Только заводом-изготовителем	Вышедший из строя модуль АЦП не влияет на работу остальных модулей

2.5. Маркировка и пломбирование

2.5.1. Маркировка соответствует ГОСТ 26828-86 Е, ГОСТ 9181-74 Е, ГОСТ Р 51330.0-99 и чертежу НКГЖ.405546.001-04.03СБ.

2.5.2. ТМ опломбирован представителем ОТК предприятия-изготовителя.

2.6. Упаковка

2.6.1. Упаковка производится в соответствии с ГОСТ 23170-78 Е, ГОСТ 9181-74 Е и чертежом НКГЖ.405546.001-04.03УЧ и обеспечивает полную сохраняемость ТМ.

3. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ИЗДЕЛИЯ ПО НАЗНАЧЕНИЮ

3.1. Подготовка изделия к использованию

3.1.1. Указания мер безопасности

3.1.1.1. По способу защиты человека от поражения электрическим током ТМ соответствует классу I по ГОСТ 12.2.007.0-75.

ТМ имеет зажим защитного заземления по ГОСТ 12.2.007.0-75.

Перед началом работы необходимо проверить качество заземления.

3.1.1.2. Первичные преобразователи подключаются согласно маркировке при отключенном напряжении питания.

3.1.1.3. При эксплуатации ТМ необходимо соблюдать требования ГОСТ 12.3.019-80, "Правил технической эксплуатации электроустановок потребителей", "Правил техники безопасности при эксплуатации электроустановок потребителей" и «Правил устройства электроустановок. ПУЭ», утвержденных Госэнергонадзором, а также руководствоваться указаниями инструкций по технике безопасности, действующих на объектах эксплуатации ТМ.

3.1.2. Внешний осмотр

3.1.2.1. При внешнем осмотре устанавливаются отсутствие механических повреждений, правильность маркировки, проверяется комплектность.

При наличии дефектов покрытий, влияющих на работоспособность ТМ, несоответствия комплектности, маркировки определяют возможность дальнейшего применения ТМ.

3.1.2.2. У каждого ТМ проверяют наличие формуляра с отметкой ОТК.

3.1.3. Монтаж изделия

3.1.3.1. Для установки ТМ необходимо иметь доступ к нему с задней стороны щита. Размеры выреза в щите должны соответствовать п. 2.2.17.

Порядок установки:

- вставить ТМ в вырез щита;
- вставить крепежные скобы в отверстия в боковых стенках корпуса;
- винтами притянуть переднюю панель ТМ к щиту.

Электрическая схема соединений ТМ с первичными преобразователями, сетью и исполнительными реле осуществляется через клеммные колодки, расположенные на задней панели, в соответствии с рисунком А.1 приложения А. Соединения выполняются в виде кабельных связей.

Прокладка и разделка кабеля должны отвечать требованиям действующих "Правил устройства электроустановок. ПУЭ".

На задней панели находится разъем для подключения ЭВМ при помощи интерфейсного кабеля.

3.2. Опробование

3.2.1. Для проверки работоспособности ТМ выполните следующие операции:

- 1) убедитесь в отсутствии устройств, подключенных к клеммным колодкам К1..К4;
- 2) подключите ТМ к сети соответствующим кабелем;
- 3) убедитесь через 10 секунд в том, что ТМ находится в режиме циклического опроса каналов, при этом:
 - одноразрядный индикатор должен циклически отображать номера каналов от 1 до 4;
 - четырехразрядный индикатор должен отображать либо мигающий признак ошибки (символы « - AL - »), либо число в диапазоне минус 999...+9999;
- 4) переведите ТМ в состояние ручного выбора каналов с помощью кнопки переключения режимов и убедитесь в прекращении циклического опроса каналов;
- 5) переведите ТМ в состояние контроля уставки 1 («уст1») с помощью кнопки переключения режимов и убедитесь в появлении на четырехразрядном индикаторе значения уставки;
- 6) переведите ТМ в состояние контроля уставки 2 («уст2») с помощью кнопки переключения режимов и убедитесь в наличии на четырехразрядном индикаторе значения уставки;
- 7) переведите ТМ в состояние циклического выбора каналов с помощью кнопки переключения режимов;
- 8) при выполнении требований п. 3)...7) ТМ признается работоспособным.

3.3. Использование изделия

3.3.1. Установить ТМ на приборном щите и надежно закрепить.

3.3.2. Осуществить необходимые соединения ТМ в соответствии с приложениями А, Б.

3.3.3. При необходимости подключить ТМ к ЭВМ, загрузить программу конфигурации ТМ, произвести конфигурацию ТМ.

4. МЕТОДИКА ПОВЕРКИ

4.1. Поверку ТМ проводят органы Государственной метрологической службы или метрологическая служба потребителя, имеющая право поверки. Требования к поверке, порядок, основные этапы проведения поверки определяются ПР 50.2.006-94 ГСИ «Поверка средств измерений. Организация и порядок проведения».

4.2. Межповерочный интервал составляет два года.

4.3. Операции и средства поверки

4.3.1. При проведении поверки выполняют операции, указанные в таблице 4.1.

Таблица 4.1

№ п/п	Операция поверки	Номер пункта	Обязательность проведения операции	
			первичная поверка	периодическая поверка
1.	Внешний осмотр	п. 4.6.1	+	+
2.	Опробование	п. 4.6.2	+	+
3.	Проверка электрического сопротивления изоляции	п. 4.6.3	+	-
4.	Проверка электрической прочности изоляции	п. 4.6.4	+	-
5.	Определение значений основных погрешностей измерительных каналов по измеряемой величине *	п.п. 4.6.5.1-4.6.5.5	+	+
6.	Определение выходных характеристик встроенного источника напряжения	п. 4.6.5.7	+	+

* По требованию потребителя допускается определение основных погрешностей измерительных каналов проводить для конкретной конфигурации ТМ в соответствии с п. 4.8.

4.3.2. При проведении поверки применяются основные и вспомогательные средства поверки, указанные в таблице 4.2.

Таблица 4.2

Наименование средства поверки и обозначение НТД	Основные метрологические и технические характеристики средства поверки
Калибратор-измеритель унифицированных сигналов эталонный ИКСУ-2000 ТУ 4381-031-13282997-00	Диапазон воспроизведения сопротивления 0...180 Ом, 80...320 Ом. Основная погрешность $\pm 0,015$ Ом, $\pm 0,025$ Ом.
	Диапазон воспроизведения температуры (ТС) Минус 200...600 °С. Основная погрешн. $\pm 0,05$ °С. Диапазон воспроизведения температуры (ТП) Минус 210...1300 °С. Основная погрешн. $\pm 0,3$ °С.
	Диапазон воспроизведения напряжения Минус 10...100 мВ, 0...12 В. Осн. погрешн. $\pm 0,005$ мВ, ± 3 мВ
	Диапазон воспроизведения тока 0...25 мА. Основная погрешность $\pm 0,003$ мА.
Резистор С5-5	С5 - 5 - 2 Вт – 866 Ом – 1 %
Резистор С2-29В	С2-29В – 0,25 Вт – 1 Ом – 1 %
Установка для проверки электрической безопасности ГРП-745А	Диапазон выходных напряжений 1500 В
	Диапазон измеряемых сопротивлений при Напряжении 500 В и 1000 В от 1 до 9999 МОм
Установка пробойная УПУ-1М	Напряжение 1500 В
Мегаомметр Ф4102/1-1М ТУ 25-7534.005-87	Диапазон измерений 0...20000 МОм.

***Примечание.** Допускается применять отдельные, вновь разработанные или находящиеся в применении средства поверки и оборудование, по своим характеристикам не уступающие указанным в настоящей методике поверки.*

4.4. Требования безопасности

4.4.1. При поверке выполняют требования техники безопасности, изложенные в документации на применяемые средства поверки и оборудование.

4.5. Условия поверки и подготовка к ней

4.5.1. При проведении поверки соблюдают следующие условия:

- 1) температура окружающего воздуха, °С 20 ± 5 ;
- 2) относительная влажность воздуха, % $30 \div 80$;
- 3) атмосферное давление, кПа (мм рт.ст.) $84,0 \div 106,7$;
(630 – 800);
- 4) напряжение питания, В $220 \pm 4,4$;
- 5) частота питающей сети, Гц $50 \pm 0,5$.

4.5.2. Операции, проводимые со средствами поверки и с поверяемым ТМ, должны выполняться в соответствии с указаниями, приведенными в эксплуатационной документации.

4.5.3. Перед проведением поверки выполняют следующие подготовительные работы:

- 1) ТМ выдерживают в условиях, установленных в п. 4.5.1 в течение 4 часов;
- 2) средства поверки подготавливают к работе в соответствии с эксплуатационной документацией.

4.6. Проведение поверки

4.6.1. Внешний осмотр поверяемого ТМ осуществляют в соответствии с п. 3.1.2 настоящего руководства по эксплуатации.

4.6.2. Опробование поверяемого ТМ состоит в проверке его работоспособности в соответствии с п. 3.2 настоящего руководства по эксплуатации.

4.6.3. Проверка электрической прочности изоляции.

4.6.3.1. Проверку электрической прочности изоляции производят на установке УПУ-1М (GPI-745A), позволяющей поднимать напряжение плавно или равномерно ступенями, не превышающими 10 % значения испытательного напряжения.

Погрешность измерения испытательного напряжения не должна превышать $\pm 5\%$.

Проверка электрической прочности изоляции проводится между цепями и при величинах испытательного напряжения, указанных в таблице 4.3, и выполняется нижеописанным образом:

- 1) подключают установку УПУ-1М (GPI-745A) к проверяемым цепям;
- 2) плавно, в течение 5 – 30 с, повышают испытательное напряжение, начиная с нуля или со значения, не превышающего номинального напряжения цепи, до испытательного;
- 3) выдерживают цепи под действием испытательного напряжения в течение 1 мин;
- 4) плавно снижают испытательное напряжение до нуля или до значения, не превышающего номинальное, после чего испытательную установку отключают;
- 5) убеждаются, что во время проверки не произошло пробоев и поверхностного перекрытия изоляции.

Таблица 4.3

Испытательное напряжение, В	Проверяемые цепи	Номера контактов в соответствии с рисунком А.1 приложения А, объединенных в группы	
		первого	второго
1	2	3	4
1500	Цепь питания переменного тока относительно: электрических цепей сигнализации	контакты 2, 3	контакты 4-19
	Винт защитного заземления относительно: цепи питания переменного тока и электрических цепей сигнализации	винт защитного заземления	контакты 2-19
	Цепь питания переменного тока, электрические цепи сигнализации и винт защитного заземления относительно: входных цепей и интерфейса	контакты 2-19; винт защитного заземления	Входы каналов К1-К4: контакты 1-5; интерфейс: контакты 1-9
500	Интерфейсные цепи («интерфейс») относительно: входных цепей	Интерфейс: контакты 1-9	Входы каналов К1-К4: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К2-К4 относительно: входных цепей канала К1	Входы каналов К2-К4: контакты 1-5	Вход канала К1: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К1, К3, К4 относительно: входных цепей канала К2	Входы каналов К1, К3, К4: контакты 1-5	Вход канала К2: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К1, К2, К4 относительно: входных цепей канала К3	Входы каналов К1, К2, К4: контакты 1-5	Вход канала К3: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К1-К3 относительно: входных цепей канала К4	Входы каналов К1-К3: контакты 1-5	Вход канала К4: контакты 1-5

4.6.4. Проверка электрического сопротивления изоляции

4.6.4.1. Проверку электрического сопротивления изоляции цепей ТМ производят мегаомметром Ф 4102/1-1М (GPI-745А) или другим прибором для измерения электрического сопротивления с рабочим напряжением не более 500 В и погрешностью не более 20 %.

Проверка электрического сопротивления изоляции проводится между цепями и при величине испытательного напряжения, указанных в таблице 4.4., и выполняется нижеописанным образом:

- 1) подключают мегаомметр к проверяемым цепям;
- 2) снимают через одну минуту показания мегаомметра;
- 3) убеждаются, что электрическое сопротивление изоляции составляет не менее 20 МОм.

Таблица 4.4

Испыта- тельное напря- жение, В	Проверяемые цепи	Номера контактов в соответствии с рисунком А.1 приложения А, объединенных в группы	
		первая	вторая
1	2	3	4
500	Цепь питания переменного тока относительно: электрических цепей сигнализации	контакты 2, 3	контакты 4-19
	Винт защитного заземления относительно: Цепи питания переменного тока и электрических цепей сигнализации	винт защитного заземления	контакты 2-19
	Цепь питания переменного тока, электрические це- пи сигнализации и винт заземления относительно: входных цепей и интерфейса	контакты 2-19; винт защитного заземления	Входы каналов К1-К4: контакты 1-5; интерфейс: контакты 1-9
	Интерфейсные цепи («интерфейс») относительно: входных цепей	Интерфейс: контакты 1-9	Входы каналов К1-К4: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К2-К4 относительно: входных цепей канала К1	Входы каналов К2-К4: контакты 1-5	Вход канала К1: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К1, К3, К4 относительно: входных цепей канала К2	Входы каналов К1, К3, К4: контакты 1-5	Вход канала К2: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К1, К2, К4 относительно: входных цепей канала К3	Входы каналов К1, К2, К4: контакты 1-5	Вход канала К3: контакты 1-5
	Входные цепи каналов К1-К3 относительно: входных цепей канала К4	Входы каналов К1-К3: контакты 1-5	Вход канала К4: контакты 1-5

4.6.5. Определение значений основных погрешностей измерительных каналов по изме-
ряемой величине и выходных характеристик встроенного источника напряжения

4.6.5.1. Определение значений погрешностей измерительного канала проводят с помо-
щью ЭВМ (с использованием клавиатуры ЭВМ для конфигурации ТМ и экрана ЭВМ или ТМ
для считывания данных).

4.6.5.2. Для определения значений погрешности ТМ при работе с термопреобразователя-
ми сопротивления (ТС) и входными сигналами в виде сопротивления постоянному току вы-
полняют следующие операции:

- 1) включают питание и выдерживают ТМ во включенном состоянии в течение 30 мин;
- 2) подсоединяют ЭВМ к ТМ кабелем, входящим в комплект поставки, включают пита-
ние и запускают программу конфигурации ТМ (НКГЖ.00023-01);

3) устанавливают следующие параметры конфигурации, одинаковые для всех поверяемых измерительных каналов ТМ (параметры конфигурации и их обозначение соответствуют п. 3.2 «Руководства оператора» [НКГЖ.00023-01 34 01]):

- «Тип датчика»= “100П (W=1.391)”;
- «Обрыв датчика» = “Вкл.”;
- «Тип схемы подкл. ТС» = “3-х проводная”;
- «Кол-во знаков после запятой» = 1;
- «Сопр. датчика в 0 °С» = 100,0;
- «Поправка по темп.» = 0,0;
- «Кол-во усреднений» = 1;
- «Обрыв датчика (низ)» = -10000,0;
- «Обрыв датчика (верх)» = 10000,0;
- «Вычитание» = “Нет”.

Значения остальных параметров могут быть любыми.

4) Включают калибратор ИКСУ-2000 (далее - ИКСУ), подготавливают его к работе в режиме эмуляции ТС типа 100П и подключают его ко входу 1-го канала ТМ по трехпроводной схеме;

5) задают с помощью ИКСУ эмулируемое (действительное A_0) значение температуры – 50,0 °С (соответствующее сигналу ТМ, подаваемому на вход, 80,00 Ом по ГОСТ 6651-94) и производят измерения поверяемым измерительным каналом ТМ;

6) определяют значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного и действительного значений измеряемой величины по формуле

$$\Delta A = A_{изм} - A_0, \quad (4.1)$$

где $A_{изм}$ - измеренное значение величины (температуры) в поверяемой точке;

7) повторяют операции пп. 4.6.5.2.4),...4.6.5.2.6), поочередно устанавливая с помощью ИКСУ эмулируемые значения температур, равные 129,26 °С (150,33 Ом) и 550,0 °С (300,67 Ом), и производят соответствующие измерения поверяемым измерительным каналом ТМ;

8) повторяют операции пп. 4.6.5.2.4),...4.6.5.2.7), поочередно подключая ИКСУ к входам остальных поверяемых измерительных каналов ТМ;

9) устанавливают конфигурацию измерительных каналов ТМ для эмуляции входных сигналов от ТС типа 50П согласно п. 3.2 «Руководства оператора»:

- «Тип датчика»= “50П(W=1.391)”;
- «Сопр. датчика в 0 °С» = 50,0.

Значения остальных параметров должны соответствовать пп. 4.6.5.2.3).

- 10) Подготавливают ИКСУ к работе в режиме эмуляции температур, соответствующих входным сигналам от ТС типа 50П и подключают его к входу 1-го канала ТМ по трехпроводной схеме;
- 11) поочередно устанавливают с помощью ИКСУ эмулируемые (действительные A_d) значения температур равные $-50,0\text{ }^{\circ}\text{C}$ (40,00 Ом); $154,68\text{ }^{\circ}\text{C}$ (80,00 Ом) и $550,0\text{ }^{\circ}\text{C}$ (150,33 Ом) и производят соответствующие измерения на поверяемом измерительном канале ТМ;
- 12) определяют значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного и действительного значений измеряемой величины по формуле (4.1);
- 13) отсоединяют ИКСУ от входа ТМ и убеждаются в появлении на индикаторном табло ТМ символов «-AL-» (контроль обрыва входной цепи первичного преобразователя).
- 14) Повторяют операции по пп. 4.6.5.2.10),...4.6.5.2.13), поочередно подключая ИКСУ ко всем поверяемым измерительным каналам ТМ.

4.6.5.3. Для определения значений основных погрешностей по измеряемой величине для измерительных каналов ТМ с входными сигналами в виде напряжения постоянного тока в диапазоне $0...100\text{ мВ}$ и с входными сигналами от ТП выполняют следующие операции:

1) подготавливают ИКСУ-2000 к работе в режиме генерации постоянного напряжения в диапазоне $0...100\text{ мВ}$ и подключают его параллельно ко всем входам ТМ;

2) устанавливают следующие параметры конфигурации всех измерительных каналов ТМ (параметры конфигурации и их обозначение соответствуют п. 3.2 «Руководства оператора»):

- «Тип датчика» =	“Напряжение $0...+100\text{мВ}$ ”;
- «Обрыв датчика» =	“Вкл.”;
- «Кол-во знаков после запятой» =	3;
- «БИК» =	“Выкл.”;
- «Поправка по темп.» =	0,0;
- «Значение при min сигнала» =	0,0;
- «Значение при max сигнала» =	100,0;
- «Кол-во усреднений» =	1;
- «Обрыв датчика (низ)» =	-10000,0;
- «Обрыв датчика (верх)» =	10000,0;
- «Вычитание» =	“Нет”.

Значения остальных параметров могут быть любыми.

4) Устанавливают с помощью ИКСУ значение эмулируемого (действительного) напряжения, равное 0 мВ ;

4) определяют значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного (показания цифрового индикатора) и действительного значений измеряемой величины по формуле (4.1), последовательно для всех каналов;

5) повторяют операции по пп. 4.6.5.3.3), 4.6.5.3.4), поочередно устанавливая с помощью ИКСУ значения эмулируемого напряжения, равные 15, 50 и 100 мВ.

4.6.5.4. Для определения значений основных погрешностей ТМ при работе с преобразователями термоэлектрическими (ТП) выполняют следующие операции:

1) устанавливают следующие параметры конфигурации всех измерительных каналов ТМ (параметры конфигурации и их обозначение соответствуют п. 3.2 «Руководства оператора»):

- «Тип датчика» =	«ХромельКапель (L)»;
- «Обрыв датчика» =	«Вкл.»;
- «Кол-во знаков после запятой» =	1;
- «Сопротивл. провода» =	0,0;
- «Поправка по темп.» =	0,0;
- «Кол-во усреднений» =	1;
- «Обрыв датчика (низ)» =	-10000,0;
- «Обрыв датчика (верх)» =	10000,0;
- «Вычитание» =	«Нет»;
- «Тип компенсатора» =	«Pt100 (W=1.385)»;
- «Сопр. компенс. в 0 °С» =	100,0;
- «Смещение компенсатора» =	0,0.

Значения остальных параметров могут быть любыми.

2) Подготавливают ИКСУ-2000 к работе в режиме эмуляции сигналов термопары ТП ХК(L), подключают его к ТМ соответствующим кабелем, надевают кожух на разъем и выдерживают ТМ в таком состоянии в течение 30 мин;

3) устанавливают с помощью ИКСУ значение эмулируемой (действительной) температуры, равное 0 °С;

4) производят корректировку смещения компенсатора холодного спая в соответствии с п. 3.2.3.22 «Руководства оператора», результат записывают в прибор;

5) определяют значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного (установившиеся показания цифрового индикатора) и действительного значений измеряемой величины по формуле (4.1);

7) повторяют операции пп. 4.6.5.4.2),...4.6.5.4.5), поочередно подключая ИКСУ ко входам всех поверяемых измерительных каналов ТМ;

8) отсоединяют кабель ИКСУ от входа ТМ.

4.6.5.5. Для определения значения основной погрешности при работе ТМ с входными сигналами постоянного тока выполняют следующие операции:

1) подготавливают ИКСУ к работе в режиме генерации постоянного тока и подключают его ко всем соединенным последовательно входам ТМ посредством соединительного кабеля;

2) устанавливают следующие параметры конфигурации всех измерительных каналов ТМ (параметры конфигурации и их обозначение соответствуют п. 3.2 «Руководства оператора»):

- «Тип датчика» =	“Ток 0...+20мА”;
- «Кол-во знаков после запятой» =	3;
- «БИК» =	“Выкл.”;
- «Поправка по темп.» =	0,0;
- «Значение при min сигнала» =	0,0;
- «Значение при max сигнала» =	20,0;
- «Кол-во усреднений» =	1;
- «Обрыв датчика (низ)» =	-10000,0;
- «Обрыв датчика (верх)» =	10000,0;
- «Вычитание» =	“Нет”.

Значения остальных параметров могут быть любыми.

3) Устанавливают с помощью ИКСУ значение эмулируемого тока, равное 0 мА;

4) определяют значение абсолютной погрешности ΔA как разность измеренного (установившиеся показания цифрового индикатора) и действительного значений измеряемой величины по формуле (4.1), последовательно для всех каналов;

5) повторяют операции по пп. 4.6.5.6.3), 4.6.5.6.4.), поочередно устанавливая с помощью ИКСУ значения эмулируемого тока, равные 10 и 20 мА;

6) устанавливают следующие параметры конфигурации ТМ (параметры конфигурации и их обозначение соответствуют п. 3.2 «Руководства оператора»):

- «Тип датчика» =	“Ток 0...+5мА”;
- «Значение при max сигнала» =	5,0.

Значения остальных параметров соответствуют пп. 4.6.5.5.2).

7) Повторяют операции пп. 4.6.5.6.3), 4.6.5.6.4.), поочередно устанавливая с помощью ИКСУ значения эмулируемого тока, равные 0; 2,5 и 5 мА;

8) отсоединяют кабель ИКСУ от входа ТМ.

4.6.5.6. Определение выходных параметров встроенного источника напряжения производят в следующей последовательности:

1) подготавливают ИКСУ к работе в режиме измерения напряжения в диапазоне 0-120 В;

2) подключают ИКСУ к клеммам К1: 4, 5 прибора ТМ (1-ый канал);

- 3) измеряют значение выходного напряжения холостого хода U_{xx} и определяют значение абсолютной погрешности ΔU_{xx} как разность измеренного и номинального U_n значений выходного напряжения по формуле

$$\Delta U_{xx} = U_{xx} - U_n \quad (4.2)$$

- 4) подключают к клеммам К1: 4, 5 поверяемого измерительного канала ТМ резистор С5 - 5 - 2 Вт – 866 Ом – 1 %;
- 5) измеряют значение выходного напряжения под нагрузкой $U_{нагр}$;
- 6) измеряют ток короткого замыкания $I_{кз}$, подключая к клеммам К1: 4, 5 резистор С2-29В – 0,25 Вт – 1 Ом – 1 % и измеряя ИКСУ напряжение на этом резисторе, вычисляют проходящий через него ток.
- 7) Повторяют пп. 4.6.5.6.2),...4.6.5.6.6) для клемм К2-К4 (2-4 каналы).

Примечание. Максимальное выходное напряжение встроенного источника U_0 обеспечивается при холостом ходе (U_{xx}). Максимальный выходной ток I_0 обеспечивается при коротком замыкании источника ($I_{кз}$).

4.7. Обработка результатов поверки

4.7.1. При поверке ТМ с входными сигналами от ТС типа 100П определенные значения абсолютных погрешностей не должны превышать:

- 1) $\pm 0,6$ °С - для поверяемых точек $-50,0$ °С (80,00 Ом); $129,26$ °С (150,33 Ом);
- 2) $\pm 1,6$ °С - для поверяемой точки 550 °С (300,67 Ом).

4.7.2. При поверке ТМ с входными сигналами от ТС типа 50П определенные значения абсолютных погрешностей для ТС 50П не должны превышать:

- 1) $\pm 0,6$ °С - для поверяемых точек -50 °С (40,00 Ом), $154,68$ °С (80,00 Ом);
- 2) $\pm 1,6$ °С - для поверяемой точки 550 °С (150,33 Ом).

4.7.3. Значения абсолютных погрешностей ТМ с входными сигналами в виде напряжения постоянного тока в диапазоне $0 \dots +100$ мВ не должны превышать:

- 1) $\pm 0,023$ мВ – для поверяемой точки 0 мВ;
- 2) $\pm 0,06$ мВ – для поверяемой точки 15 мВ;
- 3) $\pm 0,088$ мВ – для поверяемой точки 50 мВ;
- 4) $\pm 0,15$ мВ – для поверяемой точки 100 мВ.

4.7.4. Значения абсолютных погрешностей ТМ с входными сигналами от ТП ХК(L) не должны превышать $\pm 3,2$ °С.

4.7.5. Значения абсолютных погрешностей ТМ с входными сигналами в виде силы постоянного тока в диапазоне $0 \dots +5$ мА для поверяемых точек 0, 2,5 и 5 мА не должны превышать $\pm 0,01$ мА.

4.7.6. Значения абсолютных погрешностей ТМ с входными сигналами в виде силы постоянного тока в диапазонах 0...+20 мА для поверяемых точек 0, 10 и 20 мА не должны превышать $\pm 0,032$ мА.

4.7.7. Для встроенных источников напряжения:

- 1) абсолютные погрешности измерения напряжения холостого хода не должны превышать $\pm 0,48$ В (номинальное значение напряжения $U_n = 24$ В);
- 2) измеренное выходное напряжение под нагрузкой $U_{нагр}$ не должно быть менее 18 В (ток нагрузки равен 22 мА);
- 3) значение тока короткого замыкания должно быть в диапазоне 30...50 мА.

4.8. Определение значений основных погрешностей измерительного канала, сконфигурированных под конкретный тип входного сигнала

4.8.1. Основную погрешность измерительного канала ТМ для конфигураций с ТС и ТП (таблица 2.1) определяют в точках, соответствующих 5, 25, 50, 75, 95 % диапазона измерений.

Номинальные статические характеристики преобразования ТС должны соответствовать ГОСТ 6651-94, номинальные статические характеристики преобразования ТП должны соответствовать ГОСТ Р 8.585-2001.

Измерения для определения основных погрешностей измерительного канала ТМ с указанными конфигурациями проводят по методикам, изложенным в п. 4.6.5.2. и п. 4.6.5.4.

Рассчитывают основную погрешность γ_1 по формуле (4.3) в каждой поверяемой точке, которую выражают в виде приведенной погрешности в процентах от нормирующего значения.

За нормирующее значение принимают разность верхнего и нижнего предельных значений измеряемой величины.

$$\gamma_1 = \frac{A_{изм.} - A_0}{A_г - A_н} \cdot 100\% \quad (4.3)$$

где $A_н, A_г$ - нижнее и верхнее предельные значения диапазона измерений;

A_0 - действительное значение величины в поверяемой точке;

$A_{изм.}$ - измеренное значение величины.

Наибольшее из рассчитанных значений основной погрешности не должно превышать соответствующего значения, указанного в таблице 2.1.

4.8.2. Основную погрешность измерительного канала ТМ для конфигураций с входными электрическими сигналами в виде силы и напряжения постоянного тока (таблица 2.2) определяют в поверяемых точках, соответствующих 5, 25, 50, 75, 95 % диапазона входного унифицированного сигнала.

Измерения для определения основных погрешностей измерительного канала ТМ с указанными конфигурациями проводят по методикам, изложенным в п. 4.6.5.3, п. 4.6.5.5, п. 4.6.5.6.

Действительные значения измеряемых величин A_0 , соответствующие значениям входного сигнала в поверяемых точках, рассчитывают по формулам (4.4), ... (4.7). Для зависимости измеряемой величины от входного сигнала:

- линейной

$$A_0 = \frac{A_6 - A_n}{I_6 - I_n} \cdot (I_{ex.i} - I_n) + A_n, \quad (4.4)$$

$$A_0 = \frac{A_6 - A_n}{U_6 - U_n} \cdot (U_{ex.i} - U_n) + A_n \quad (4.5)$$

- с функцией извлечения квадратного корня

$$A_0 = \frac{A_6 - A_n}{\sqrt{I_6 - I_n}} \cdot \sqrt{I_{ex.i} - I_n} + A_n, \quad (4.6)$$

$$A_0 = \frac{A_6 - A_n}{\sqrt{U_6 - U_n}} \cdot \sqrt{U_{ex.i} - U_n} + A_n, \quad (4.7)$$

где I_n, I_6, U_n, U_6 - нижние и верхние предельные значения диапазонов силы и напряжения постоянного тока соответственно;

$I_{ex.i}, U_{ex.i}$ - значения входного сигнала в виде силы и напряжения постоянного тока соответственно в поверяемой точке.

Основную приведенную погрешность измерительного канала рассчитывают по формуле (4.3).

Наибольшее из рассчитанных значений основной погрешности не должно превышать соответствующего значения, указанного в таблице 2.2.

4.9. Оформление результатов поверки

4.9.1. Положительные результаты поверки ТМ оформляют свидетельством о государственной поверке установленной формы по ПР 50.2.006-94.

4.9.1.1. Результаты поверки ТМ, сконфигурированного под конкретные входные сигналы, оформляют свидетельством о государственной поверке установленной формы по ПР 50.2.006-94 с указанием результатов поверки на его оборотной стороне (или протоколом произвольной формы).

Внимание! В этом случае не допускается использовать ТМ с другими конфигурациями.

4.9.2. При отрицательных результатах поверки ТМ не допускается к применению до выяснения причин неисправностей и их устранения.

4.9.3. После устранения обнаруженных неисправностей проводят повторную поверку, результаты повторной поверки – окончательные.

5. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

5.1. Техническое обслуживание ТМ сводится к соблюдению правил эксплуатации, хранения и транспортирования, изложенных в данном руководстве по эксплуатации, профилактическим осмотрам, периодической поверке и ремонтным работам.

5.2. Профилактические осмотры проводятся в порядке, установленном на объектах эксплуатации ТМ, но не реже двух раз в год и включают:

- 1) внешний осмотр;
- 2) проверку прочности крепления линий связи ТМ с первичными преобразователями, отсутствия обрыва заземляющего провода, прочности крепления ТМ и заземляющего соединения;
- 3) проверку работоспособности:
 - проверку электрического сопротивления изоляции в соответствии с разделом 4 настоящего руководства по эксплуатации;
 - проверку электрической прочности изоляции в соответствии с разделом 4 настоящего руководства по эксплуатации;
 - проверку точности измерений ТМ в точках, соответствующих 5, 50, 95 % диапазона измеряемых величин в соответствии с разделом 4 настоящего руководства по эксплуатации.

В условиях проведения проверки работоспособности, когда исключена возможность использования вспомогательных средств измерений, ТМ не подлежит проверке на точность измерений. В этом случае ТМ проверяется только на функционирование.

ТМ считается функционирующим, если его показания ориентировочно совпадают с измеряемой величиной.

5.3. Периодическую поверку ТМ производят не реже одного раза в два года в соответствии с указаниями, приведенными в разделе 4 настоящего руководства по эксплуатации.

5.4. ТМ с неисправностями, не подлежащими устранению при профилактическом осмотре, или не прошедший периодическую поверку, подлежит текущему ремонту.

Ремонт ТМ производится на предприятии-изготовителе по отдельному договору.

6. ХРАНЕНИЕ

6.1. Условия хранения ТМ в транспортной таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям I ГОСТ 15150-69.

В воздухе не должны присутствовать агрессивные примеси.

6.2. Расположение ТМ в хранилищах должно обеспечивать свободный доступ к нему.

6.3. ТМ следует хранить на стеллажах.

6.4. Расстояние между стенами, полом хранилища и ТМ должно быть не менее 100 мм.

7. ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ

7.1. ТМ транспортируется всеми видами транспорта в крытых транспортных средствах. Крепление тары в транспортных средствах должно производиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

7.2. Условия транспортирования ТМ должны соответствовать условиям 5 по ГОСТ 15150-69 при температуре окружающего воздуха от минус 50 до плюс 50 °С с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

7.3. Транспортировать ТМ следует упакованным в пакеты или поштучно.

Транспортировать ТМ в коробках следует в соответствии с требованиями ГОСТ 21929-76.

Приложение А

Схема электрическая соединений ТМ 5122Р

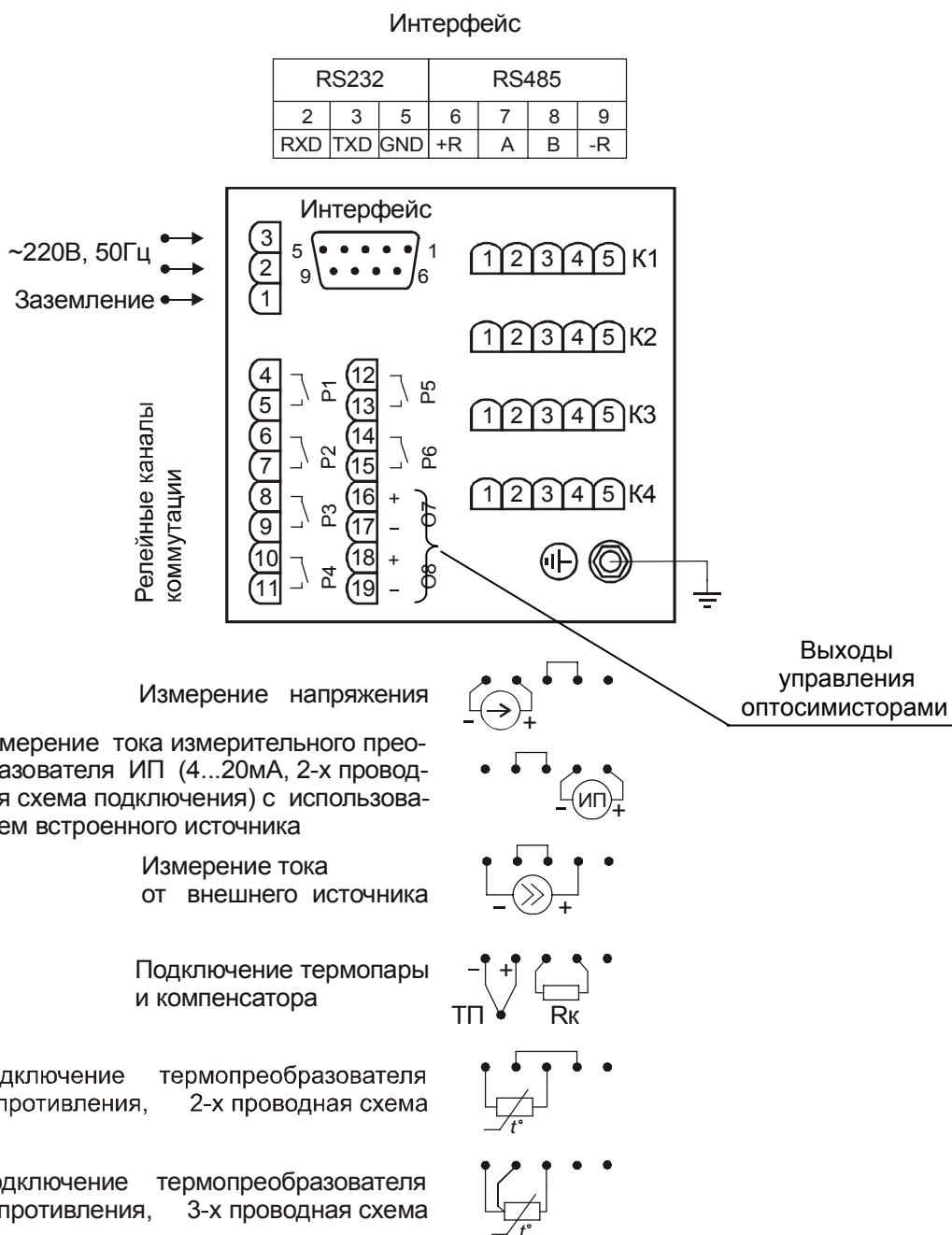


Рисунок А.1

Приложение Б

Схема подключения ТМ 5122Р к ЭВМ

Трехпроводная схема подключения ТМ 5122Р к ЭВМ
(до 10 ТМ 5122Р с линией связи длиной до 15 м)

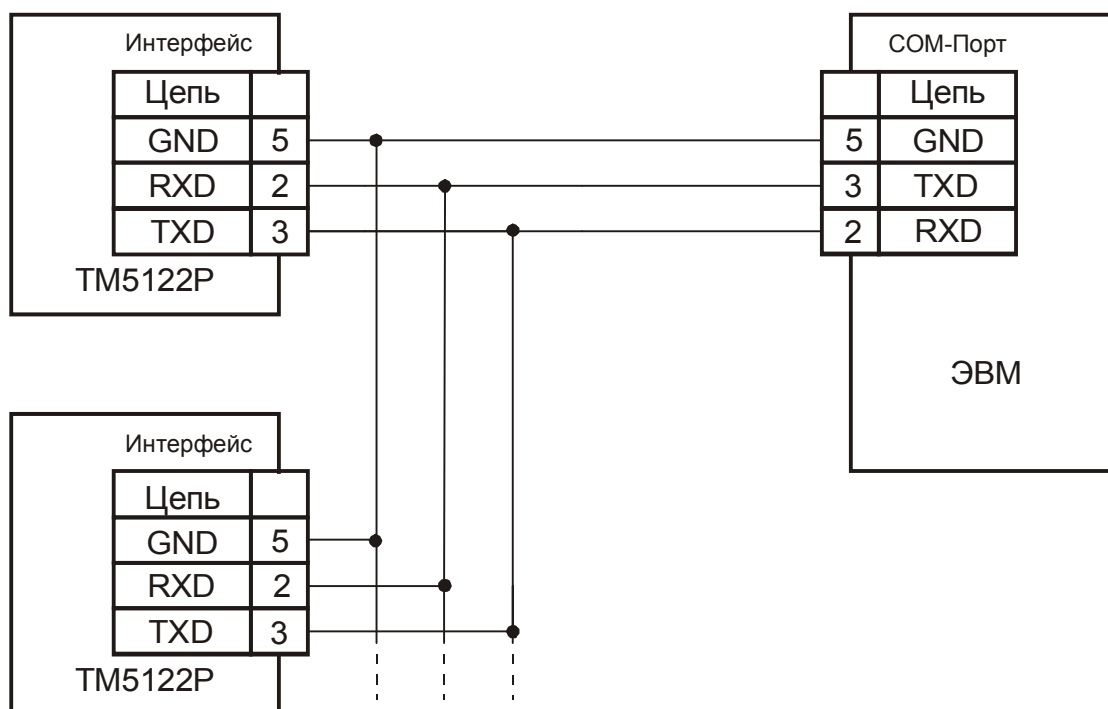
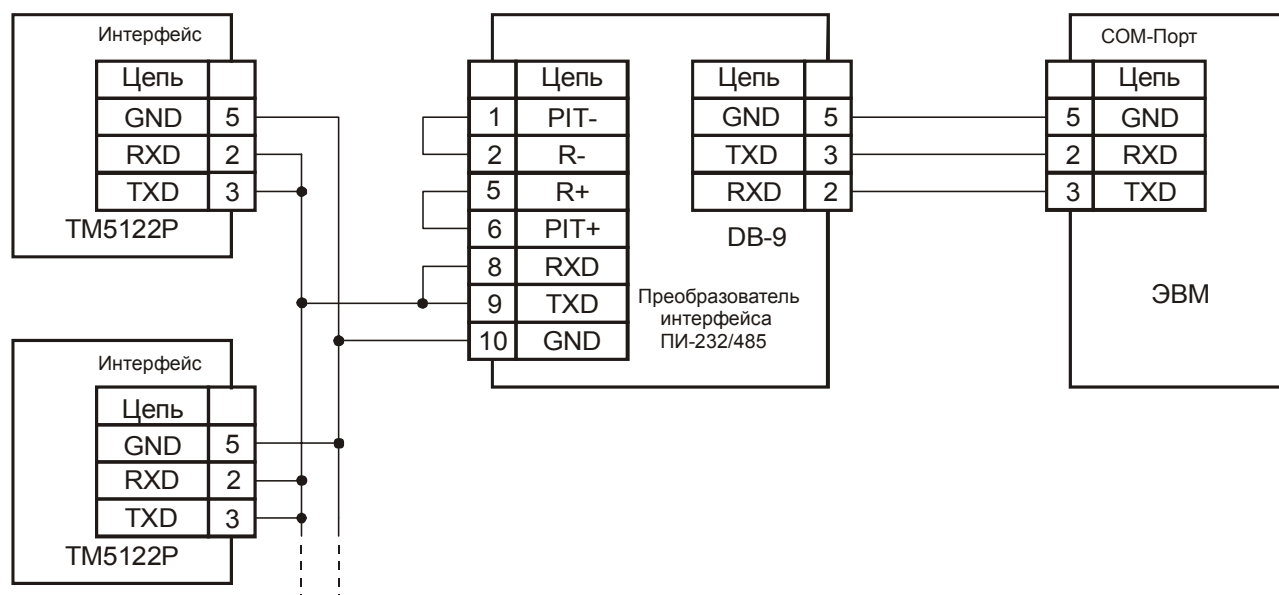


Рисунок Б.1

Продолжение приложения Б

Двухпроводная схема подключения ТМ 5122Р к ЭВМ
(до 100 ТМ 5122Р с линией связи длиной до 1000 м)



* В качестве усилителя интерфейса RS 232 можно использовать ПИ 232/485.

Рисунок Б.2

Продолжение приложения Б

Двухпроводная схема подключения ТМ 5122Р к ЭВМ с использованием преобразователя интерфейса RS 485/RS 232*

В ТМ 5122Р для интерфейса RS 485 устанавливается разъем DB9 (розетка) со следующим функциональным назначением контактов:

вывод 6 - R+; вывод 7 - A;

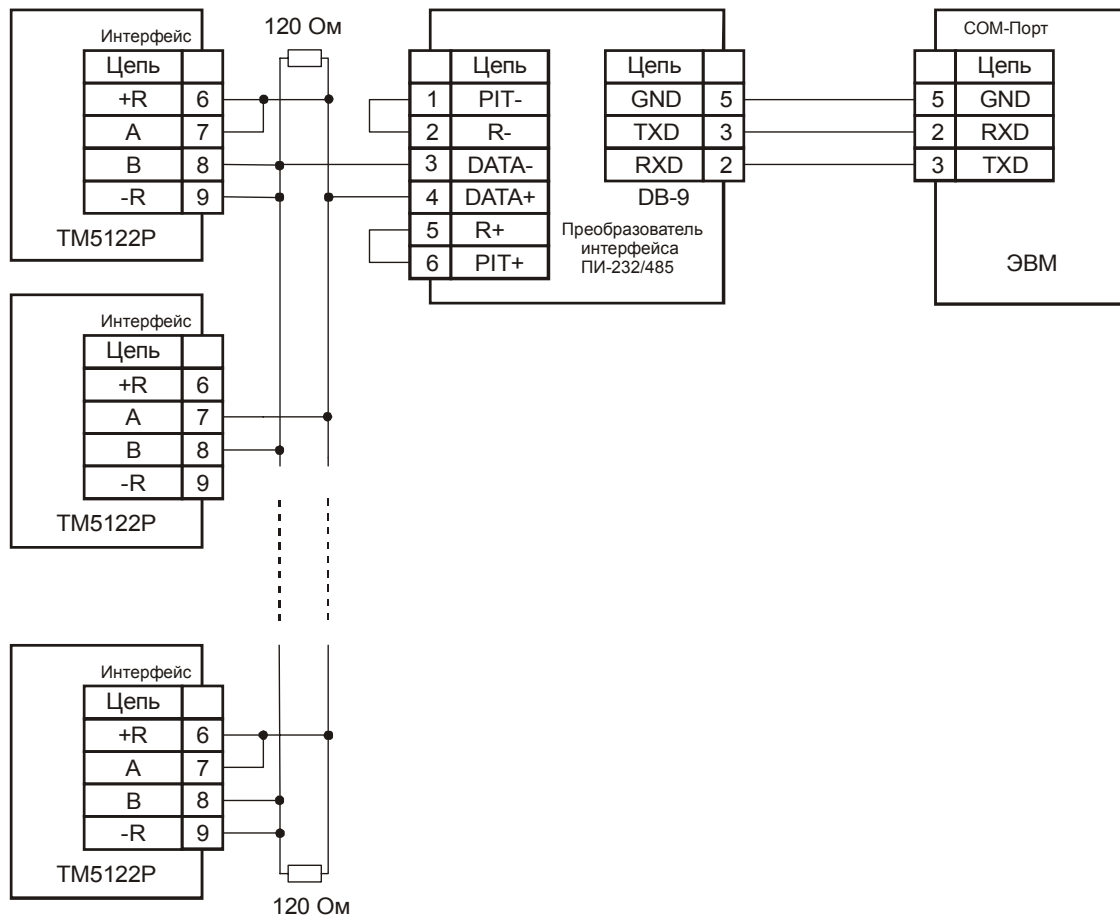
вывод 8 - B; вывод 9 - R-;

где: А и В - сигнальные выходы;

R+ -резистор 4,7 кОм, подключенный одним выводом к разъему, а другим - к питанию +5В;

R- -резистор 4,7 кОм, подключенный одним выводом к разъему, а другим к общему выводу (-) питания интерфейса.

Для улучшения помехозащищенности линии связи, рекомендуется соединить выводы R+ с А, а R- с В на двух наиболее удаленных друг от друга ТМ 5122Р, объединенных в одну сеть, а на остальных ТМ 5122Р контакты R+ и R- никуда не подключать.



ТМ 5122Р,... - измерительные приборы с интерфейсом RS 485.

* Преобразователь должен быть с автоматическим переключением направления передачи сигнала

Рисунок Б.3

Приложение В

Схема переходника для подключения ТМ 5122Р к порту RS 232 компьютера, стандартным 0-модемным кабелем



Рисунок В.1

